



COP – Caractéristiques techniques

Préparateur de commandes horizontal

COP 20

COP-H 10

COP-L 07



Fiche technique établie selon les directives VDI 2198 ou 3597 et ne contenant que les caractéristiques du modèle standard.
Valeurs susceptibles de variations selon les bandages / pneumatiques, accessoires, etc.

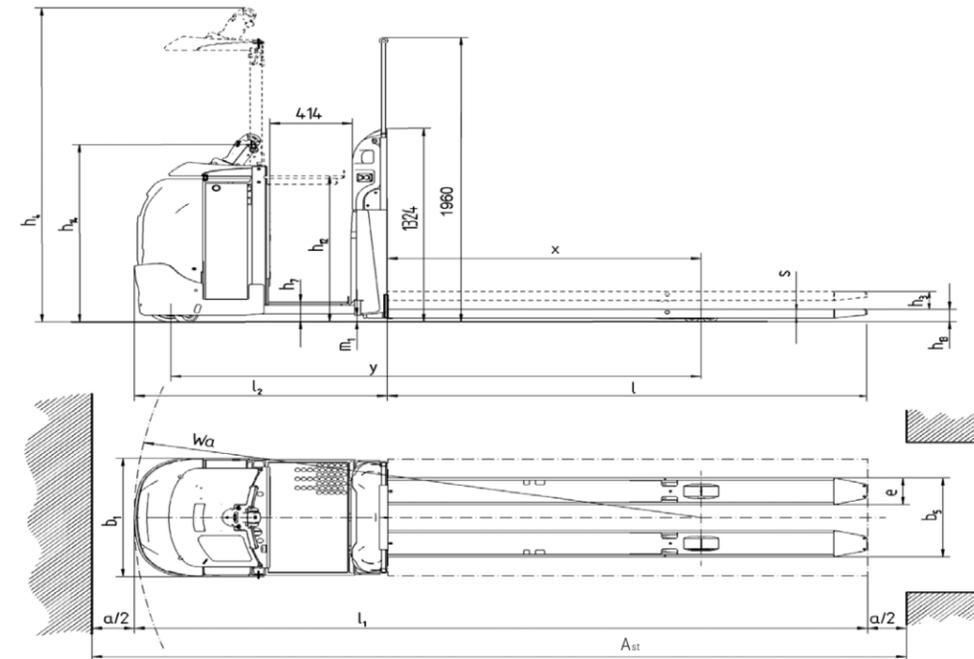
Caractéristiques			STILL				STILL			
			COP 20 Plate-forme fixe	COP 20 Plate-forme élevable	COP-H 10 Plate-forme fixe	COP-H 10 Plate-forme élevable	COP-L 07 sans levée auxiliaire / fourches fixes	COP-L 07 avec levée auxiliaire / fourches fixes	COP-L 07 avec levée auxiliaire / fourches réglables	
1.1	Constructeur									
1.2	Modèle									
1.3	Motorisation		batterie		batterie		batterie			
1.4	Utilisation		porté debout		porté debout		porté debout			
1.5	Capacité nominale/charge	Q	kg	2000	2000	1000	1000	700		
1.6	Distance au centre de gravité	c	mm	1200	1200	600	600	600		
1.8	Distance de l'axe de l'essieu avant au talon des fourches	x	mm	1570	1570	857	857	105	100	140
1.9	Empattement	y	mm	2558	2558	2062	2062	1210		
2.1	Poids à vide (avec batterie)		kg	1131	1185	1169	1239	1193	1297	1330
2.2	Charge sur essieu (en charge)		kg	1079/2052 ²	1122/2063 ²	989/1180 ⁴	1041/1198 ⁴	417/1476 ⁴	409/1588 ⁴	374/1656 ⁴
2.3	Charge sur essieu (à vide)		kg	866/265 ³	909/276 ³	864/305 ⁴	916/323 ⁴	821/372 ⁴	813/484 ⁴	804/526 ⁴
3.1	Équipements de roues			Polyuréthane		Polyuréthane		Polyuréthane		
3.2	Taille des bandages	côté moteur	mm	ø 250 x 80		ø 250 x 80		ø 250 x 80		
3.3	Taille des bandages	côté charge	mm	ø 85 x 70		ø 85 x 90		ø 120 x 50		
3.4	Galets stabilisateurs		mm	ø 110 x 60		ø 110 x 60		-	-	-
3.5	Nombre de roues (x = motrice)	côté moteur/côté charge		1x-2/4		1x-2/2		1x/4	1x/4	1x/4
3.6	Voie	côté moteur	b ₁₀	mm	558		558	-	-	-
3.7	Voie	côté charge	b ₁₁	mm	318 / 358 / 488		370	780		
4.2	Hauteur mât replié		h ₁	mm				1577		
4.4	Hauteur de levée		h ₃	mm	125		745	1040		
4.4	Hauteur plate-forme élevée		h ₄	mm	-	2053	-	2053	2343	
4.8	Hauteur siège/plancher (plate-forme)		h ₇	mm	112	148	112	148	160	
4.9	Hauteur du timon en position de translation	min./max.	h ₁₄	mm	1212	1212	1212	1212	1245	
4.11	Levée auxiliaire des fourches		h ₉	mm				674	712	
4.14	Hauteur plate-forme (mât déployé)		h ₁₂	mm	900		900	1200		
4.15	Descente maximale		h ₁₃	mm	85		85	85	45	
4.19	Longueur hors tout sans charge		l ₁	mm	3667		2538	2648	2643	2683
4.20	Longueur au talon de fourches		l ₂	mm	1267		1388	1498	1493	1533
4.21	Largeur hors tout		b ₁	mm	805		805	810		
4.22	Dimensions des fourches		s/e/l	mm	60/182/2400		55/170/1150	50/160/1150	55/160/1150	35/100/1150
4.25	Largeur externe des fourches		b ₅	mm	520/540/670		540	540	540	300-680
4.32	Garde au sol sous le mât avec charge		m ₂	mm	45		45	45		
4.34	Largeur d'allée avec palette 1000 x 1200 en longueur (b ₁₂ x l ₆)		A _{st}	mm			2588	2699	2694	2734
4.34	Largeur d'allée avec palette 800 x 1200 en longueur (b ₁₂ x l ₆)		A _{st}	mm	3867		2788	2899	2894	2934
4.35	Rayon de rotation		W _a	mm	2837		2245	1395		
5.1	Vitesse de translation	avec/sans charge	km/h		11/14		11/14	8,5/8,5		
5.2	Vitesse de levée	avec/sans charge	m/s		0,04/0,05	0,11/0,21	0,09/0,11	0,2/0,38	0,18/0,26	
5.3	Vitesse de levée	avec/sans charge	m/s		0,05/-	0,05/-	0,1/-	0,1/-	0,24/0,24	
5.7	Rampe	avec/sans charge	%		6/6 ⁵		6	6 ⁵		
5.10	frein de service, électromagnétique				électromagnétique		électromagnétique	électromagnétique		
6.1	Moteur de translation, puissance S2 = 60 min		kW		3		3	3		
6.2	Moteur de levage, puissance avec S3 = 15%		kW		1,2	1,4	1,2	1,4	2,2	
6.3	Batterie selon DIN 43531/35/36 ; A, B, C, non				non	non	non	non	non	non
6.4	Tension batterie/capacité nominale K _s		V/Ah		24/465		24/465	24/465		
6.5	Poids batterie ± 5% (selon constructeur)		kg		390		390	390		
8.1	Commande de translation				commande AC		commande AC	commande AC		
8.4	Niveau sonore à l'oreille du conducteur		dB (A)		<70		<70	<70		

¹ Valeur réduite à 83 mm à hauteur maximale de levée des fourches.
² Avec conducteur embarqué et levée maximale des fourches.
³ Avec conducteur embarqué et abaissement complet des fourches.
⁴ Avec conducteur embarqué.
⁵ Capacité de rampe variable en fonction de la géométrie du chariot.

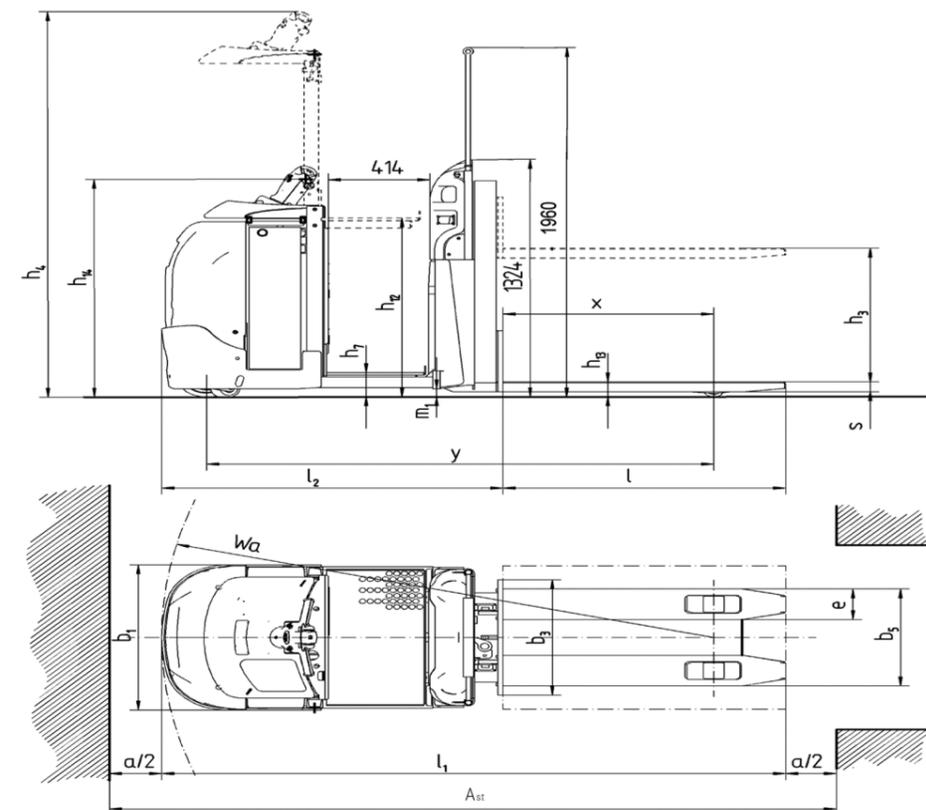
Dimensions des fourches du COP 20

(cotes et dimensions en mm)						
l	c	y ¹	l ₁	W _a ¹	x ¹	A _{st}
1150	600	1975	2417	2242	975	2667
1450	750	2145	2717	2412	1145	2967
2160	1100	2556	3427	2822	1555	3667
2400	1200	2571	3667	2837	1570	3867
2400	1200	2844	3667	3110	1843	3867
2850	1450	2934	4117	3200	1933	4367

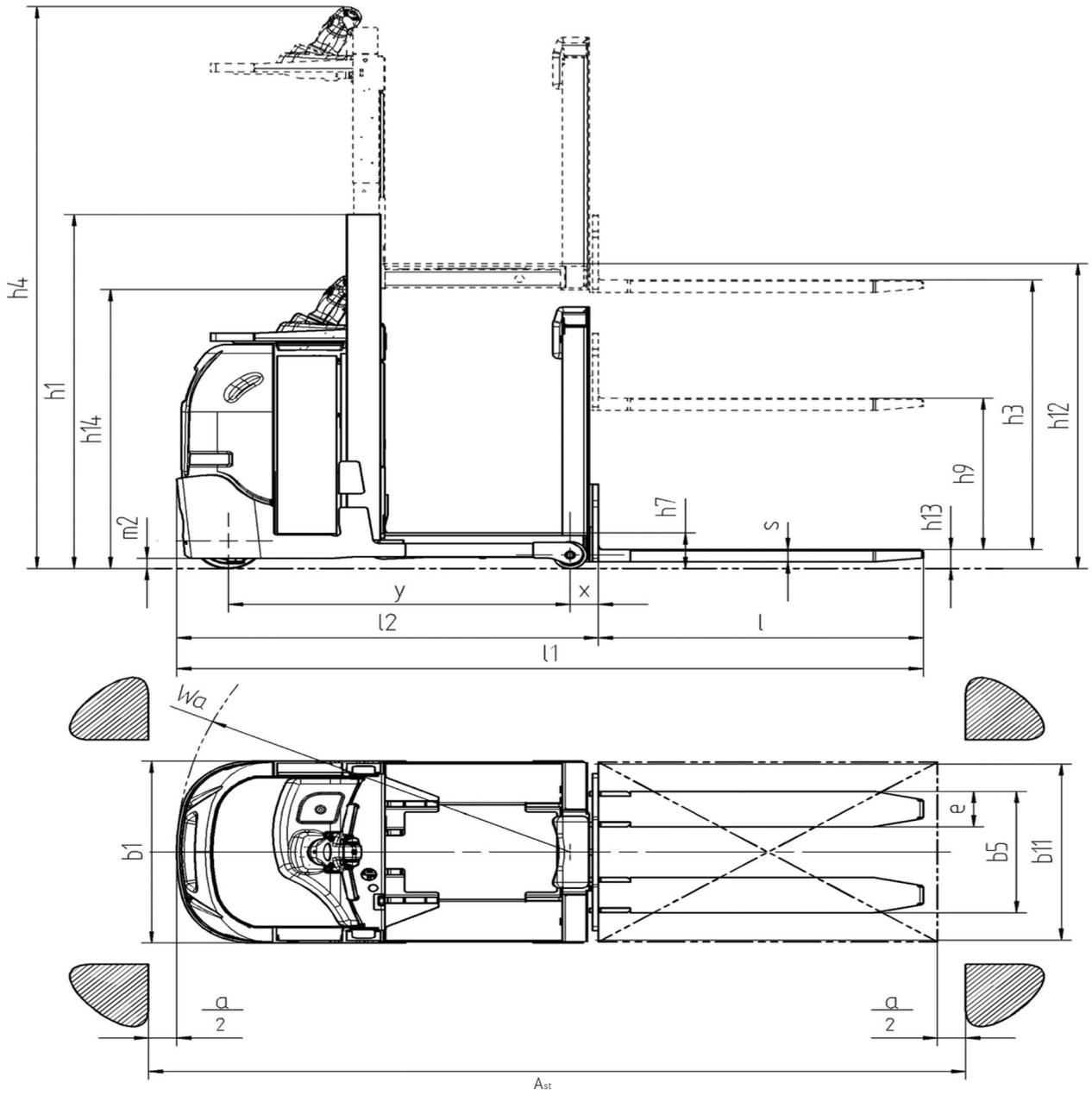
COP 20



COP-H 10



COP-L 07



Les préparateurs de commandes de la série COP assurent, sur deux niveaux de stockages, une grande maniabilité dans les espaces réduits des entrepôts, une excellente dynamique de circulation et une productivité maximale.

Châssis.

Reprenant une conception performante, la série COP s'appuie sur une roue motrice centrale entourée de robustes galets stabilisateurs latéraux afin d'offrir une traction optimale dans toutes les situations. Ce type de châssis assure au COP à la fois de hautes vitesses en courbe et un franchissement fluide des seuils et rampes.

- Revêtements synthétiques haute résistance, d'une robustesse et d'une souplesse permettant de soutenir les chocs durablement et sans déformation.
- Mécanisme breveté de levée initiale assurant un très faible empatement – donc d'excellentes caractéristiques de maniabilité et de manœuvrabilité.

Direction.

Les COP intègrent de série une direction électrique.

- Cockpit multifonction regroupant le pilotage de toutes les fonctions de translation et de levage.
- Réduction automatique de la vitesse en courbe.

Poste de conduite.

La plate-forme conducteur debout, largement dimensionnée et recouverte d'un revêtement absorbant les chocs et antidérapant, est configurée et positionnée afin d'offrir aux charistes des conditions optimales d'accès comme de descente.

- Dosseret de forme ergonomique assurant confort et sécurité.
- Poste de conduite offrant un maximum de rangements pour les outils et documents.

Plate-forme élevable (option).

Afin d'accélérer les préparations de commandes à un second niveau de stockage, les modèles COP 20 et COP-H 10 peuvent être équipés en option d'une plate-forme élevable d'une course de 900 mm

- Possibilité d'élévation de la plate-forme durant la circulation du chariot et commande de descente par double clic garantissant, dans toutes les situations, un rendement maximal.
- Plate-forme élevable particulièrement bien étudiée (charge maximum de 170 kg, rangements et zones de dépose largement dimensionnés devant le cockpit) pour former un outil de travail indispensable au quotidien.
- Vitesse de circulation adaptée en temps réel à la hauteur de levée de la plate-forme.

Entraînement.

Technologie de motorisation asynchrone 3 kW conçue pour :

- Une conduite rapide et réactive.
- Un faible bruit de fonctionnement.
- Une utilisation économique (récupération d'énergie).
- Aucun entretien moteur.

Batterie.

La batterie 24 V est facilement accessible, en cas d'utilisation sur plusieurs postes, pour son changement à l'aide d'un palan ou par extraction latérale à l'aide d'un fond à rouleaux intégré. Le compartiment batterie offre une capacité jusqu'à 465 Ah.

Freinage.

La série COP intègre trois systèmes de freinage :

- Stationnement et freinage d'urgence : frein électromagnétique entrant en action à la fin de chaque freinage de service ou suite à une pression sur le bouton d'arrêt d'urgence
- Frein à contre-courant : déclenché par simple relâchement de l'accélérateur ou lorsque le chariste actionne la commande de frein. Le moteur AC restitue alors à la batterie l'énergie dégagée par le freinage.
- Frein de service : système novateur piloté par un module électronique breveté, dit „eABS", combinant le frein électrique et le frein électromagnétique pour une efficacité optimale de freinage. Déclenché par simple relâchement du contacteur de présence „homme mort“ et/ou du bouton d'avance lente, ce système assure une efficacité de freinage optimale sans blocage des roues (donc sans usure inutile des bandages ni traces au sol).

Système de stabilisation.

Des galets stabilisateurs brevetés ont été étudiés pour garantir une stabilité optimale à vide comme en charge.

Baptisé „Intellidrive", ce système combine ressorts spiralés et suspension hydro-pneumatique afin d'assurer une pression au sol constamment optimale.

Options.

- Mode conducteur accompagnant intégré au dosseret arrière.
- Pare-chocs supplémentaire à l'avant.
- Porte-document supplémentaire.
- Préparation électrique pour terminal informatique embarqué.
- Exécution chambre froide.

COP-L 07.

Pour les préparations de commandes nécessitant des interventions sur deux niveaux de stockage, la compacité et la maniabilité du COP-L 07, dont la plate-forme peut s'élever jusqu'à 1 200 mm, constituent des atouts décisifs.

Pour encore plus d'ergonomie et d'efficacité, ce chariot est également livrable avec une levée auxiliaire et des fourches réglables.



Votre contact

STILL

6 Bd Michael Faraday

SERRIS - CEDEX 4

77716 MARNE LA VALLEE

Tél. : 01.64.17.40.00

Fax : 01.64.17.41.70

info@still-fr.com

Pour plus d'informations, consultez le site :

www.still-fr.com

STILL S.A.

Vosveld 9

B-2110 Wijnegem

Tél: +32 (0)3 360 62 00

Fax: +32 (0)3 326 21 42

info@still.be

Pour plus d'informations, consultez le site :

www.still.be

STILL S.A.

Succursale Suisse romande

Route de Chardonne

CH-1070 Puidoux

Téléphone : +41 (0)21/946 40 80

Téléfax : +41 (0)21/946 40 92

Pour plus d'informations, consultez le site :

www.still.ch

first in intralogistics